

RCU

Kullanım Kılavuzu

RCU-210N | RCU-2R5V | RCU-2Ra | RCU-C



Dinacell Electrónica S.L.

Dinacell Electronica S.L.

Bu belgede yer alan bilgiler önceden haber verilmeden değişiklik yapılabilir. Burada gösterilen içerik řu şekilde kullanılmalıdır: genel ürün bilgileri. Olmamalı kalite veya dayanıklılık garantisi olarak yorumlanır. Electronic Dinacell teknik sorumluluk kabul etmez. veya bu belgede yer alan hataları veya eksiklikleri düzenlemek.

Ürün bildirimi

Bu kılavuz, ürünü en güncel sürümüyle sunan özellikleri açıklamaktadır.

Bu kılavuzda yer alan kaynaklar ve işlevler RCU model ailesine hizmet eder (tüm modeller tüm işlevleri içermemektedir).

RCU'nun tüm sürümlerinde veya versiyonlarında tüm kaynaklar mevcut değildir.

Belge Referansı D2310-00

Yayın Tarihi 07/02/2024

Yazılım Sürümü 1.11

Daha fazla bilgi için

www.dinacell.com

İNDEKS

1 Tanıtım	2
1.1 Ürün açıklaması	2
1.2 Modele göre özellikler	2
2 Kurulum için teknik veriler	3
2.1 Boyutlar (mm) ve bileşenler	3
2.2 Elektriksel özellikler	3
3 İç yapı ve ekipman yönetimi	4
3.1 Genel yapının şeması	4
3.2 Düğme işlevleri	4
4 Ayarlar Menüsü	5
4.1 Ayarlar Menüsü	5
4.2 Bilgi alt menüsü	6
4.3 Kalibrasyon alt menüsü	6
4.4 Alarm alt menüsü	7
4.5 Denge Zinciri telafisi alt menüsü	8
4.6 CanOpen alt menüsü	9
4.7 Analog çıkış alt menüsü	10
4.8 ADC Alt Menüsü	10
5 NG teknolojisi	11
5.1 Ne gibi avantajları var?	11
5.2 Mobil cihazdan, tablettten veya bilgisayardan yapılandırma	11
5.3 Firmware güncellemesi	11
6 Hatalar	12
6.1 Hata Kodları	12
7 RCU'nun kurulumu için hızlı kılavuz	13
7.1 Ekipman kurulumu	13
7.2 Ekipman kalibrasyonu	13
7.3 Ekipman konfigürasyonu	13

Tanıtım

1.1 Ürün açıklaması

RCU cihazları asansörlerdeki yükü sınırlamak için tasarlanmıştır. Ekipmanlarımız düşük güç tüketimine sahiptir. RCU, asansörünüzdeki ağırlığı sınırlamak için mükemmel bir düşük maliyetli cihazdır.

1.2 Modele göre özellikler



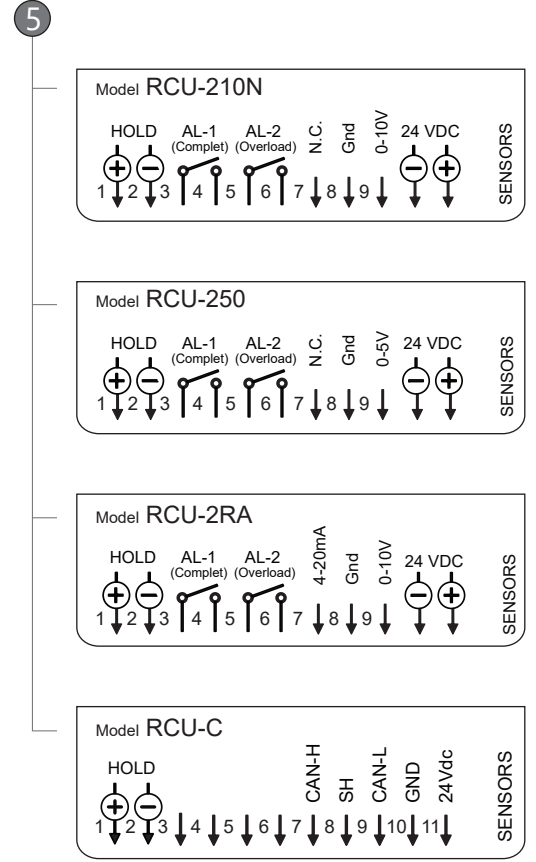
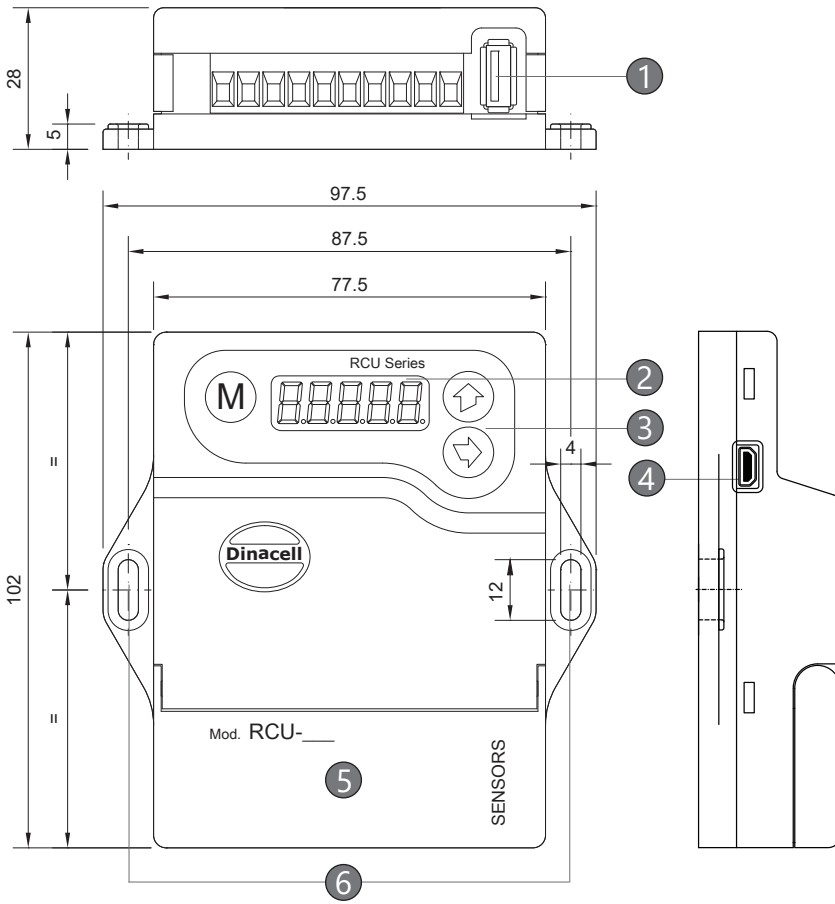
Bu kılavuz tüm RCU modellerine ilişkin kaynakları içerir.

Model ekipman fonksiyonlarını öğrenmek için lütfen aşağıdaki tabloyu kontrol edin.

Modeli		RCU-210N	RCU-2R5V	RCU-2Ra	RCU-C
Röle sayısı		2			-
Alarm sayısı		2			3
Analog çıkışlar	4-20 mA	-	-	✓	-
	0-20 mA	-	-	✓	-
	0-10 V	✓	-	✓	-
	0-5 V	-	✓	-	-
CANopen CIA 417		-	-	-	✓
NG teknolojisi		-	-	✓	✓
Mini USB ürün yazılımı güncellemesi		✓	-	✓	✓

Kurulum için teknik veriler

2.1 Boyutlar (mm) ve bileşenler



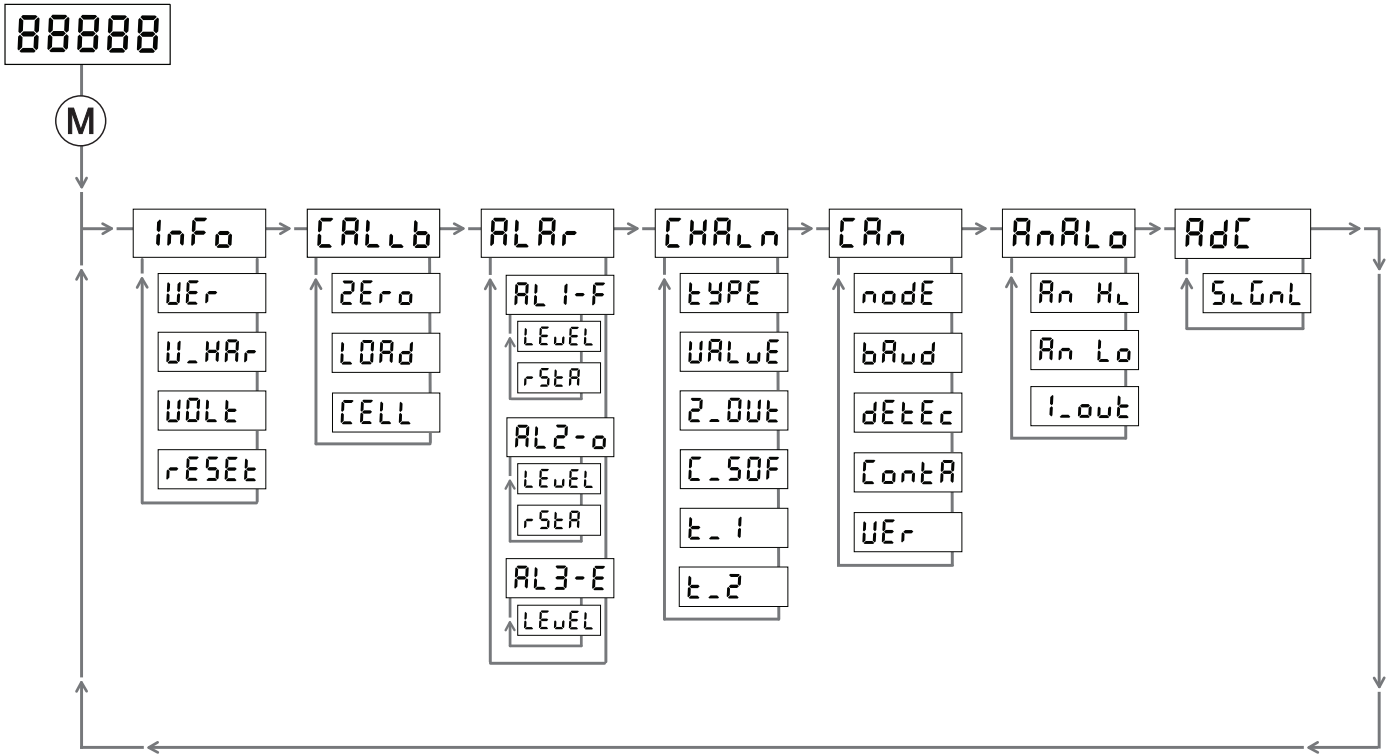
- (1) Hücre sinyal girişi. USB
- (2) Ekran. 5 haneli.
- (3) Klavye. 3 anahtar.
- (4) Mini USB girişi.
- (5) Bağlantı şeması. *Modele bağlı olarak.
- (6) Sabitleme noktaları. Kontrol ünitesini kurmak için.

2.2 Elektriksel özellikler

Güç kaynağı (Kısa devre Herhangi bir sigortanın değiştirilmesine gerek yoktur.).	24 (18...40)VDC
Maksimum akım	65mA
Röle Kontakları	Maks. Gerilim 250VAC
	Maks. akım 2A
TUTMAK	24 ... 125 VAC/DC
Kutu malzemesi	Yanmaz plastik IP50

İç yapı ve ekipman yönetimi

3.1 Genel yapının şeması



3.2 Düğme işlevleri

Düğmeler	Durum	Fonksiyonlar
	Yük göstergesinden	Ayarlar menüsüne girmek veya menüden çıkmak için basılı tutun.
(M)	Menü İçi	Gezinmek için basın.
	Herhangi bir parametrenin ayarlanması	Parametre değerini kaydetmek ve onaylamak için iki kez basın.
➡	Menü İçi	Bir alt menüye veya parametreye girmek için basın.
	Herhangi bir parametrenin ayarlanması	Değiştirilecek rakamı seçmek için tuşuna basın.
⬆	Menü İçi	Seçilen parametrenin değerini görselleştirmek için basın.
	Herhangi bir parametrenin ayarlanması	Yanıp sönen rakamın değerini değiştirmek için tuşuna basın.

Ayarlar Menüsü

4.1 Ayarlar Menüsü

Ekipmanınızın ekranı size varsayılan olarak ağırlık göstergesini **88888** gösterecektir. Ayarlar menüsüne girmek veya çıkmak için **(M)** düğmesini basılı tutmanız gerekir.

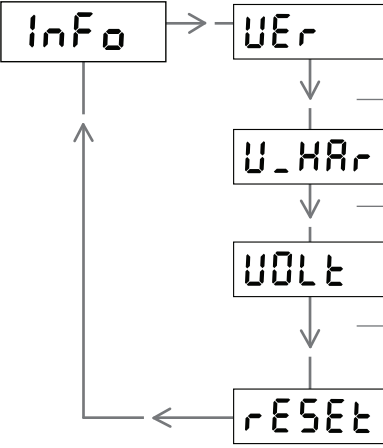
Menü, aşağıdaki şemada gösterildiği gibi farklı alt menülerden oluşan döngüsel bir yapıya sahiptir.

⚠ Bazı modeller tüm menüleri veya işlevleri entegre etmeyebilir; bkz. bölüm 1.2.

Ayarlar menüsü	Tanım
Info	Cihaz bilgileri alt menüsü.
CALb	Ekipman kalibrasyonu alt menüsü.
ALAR	Alarmlar alt menüsü.
CHARn	Zincir telafisi alt menüsü. ⚠ Yalnızca CANopen-Lift CIA 417'ye sahip modeller için bkz. bölüm 1.2.
CAn	CanOpen alt menüsü.
AnALo	Analog çıkışın alt menüsü. ⚠ Yalnızca analog çıkışlı modeller için bkz. bölüm 1.2.
AdC	Sensörlerin sinyalini mV/V cinsinden görüntülemek için alt menü.

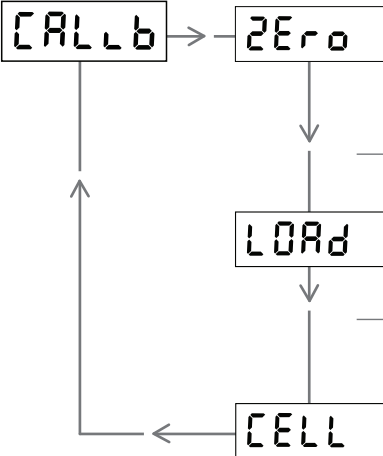
4.2 Bilgi alt menüsü

Bu alt menüde önemli ekipman bilgilerini ve cihazı fabrika durumuna geri döndürmek için sıfırlama işlemini bulacaksınız.

Seçenekler alt menüsü	Tanım
	<p>Donanım Yazılımı Sürümü (Salt Okunur). Cihaz, RCU ünitesinin donanım yazılımı sürümünü gösterecektir. Çerli değerler: 1,00 ve üzeri.</p> <p>Donanım Sürümü (Salt Okunur). Cihaz size RCU ünitesinin donanım versiyonunu gösterecektir.</p> <p>Ünite voltajı (Salt okunur). Geçerli değerler 24 VDC civarındadır.</p> <p>İşlemi sıfırlayın. Ekipmanın fabrika durumuna geri döndürülmesi için şunu seçin: _n0 İşlemi iptal etmek için. _ALL Tüm değerleri fabrika durumuna geri yüklemek için. ⚠ Tüm kalibrasyon bilgileri kaybolacaktır.</p>

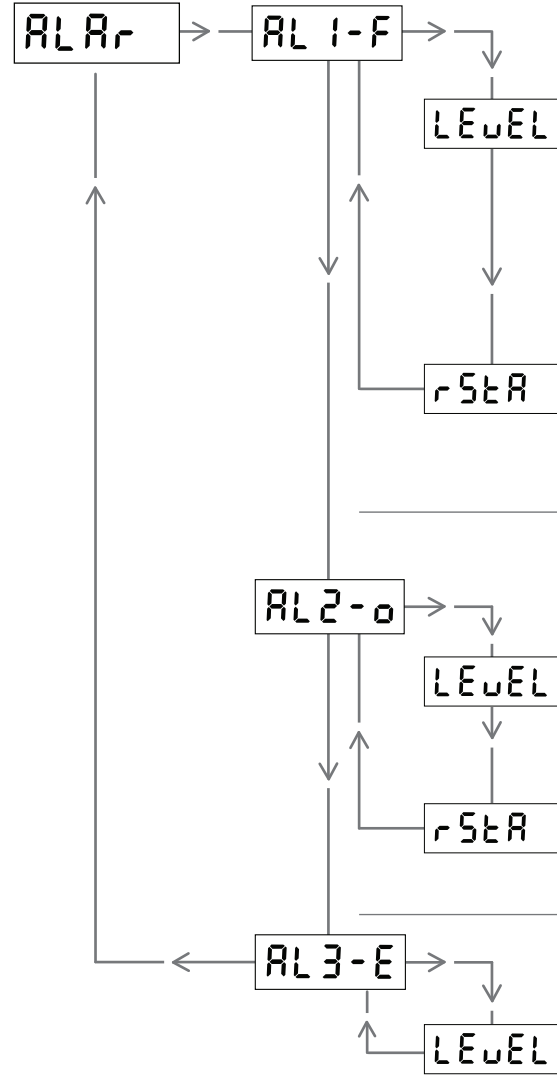
4.3 Kalibrasyon alt menüsü

Bu alt menüde, ekipmanı mümkün olan en yüksek ölçüm doğruluğunu elde edecek şekilde ayarlamanıza yardımcı olacak farklı parametreler ve işlemler bulacaksınız.

Seçenekler alt menüsü	Tanım
	<p>Sıfırı gösteren işlem. ⚠ Bu işlem asansör kabini boşken yapılmalıdır. Ekranı size saniye cinsinden bir değer gösterilecektir, bu değer asansörün içinde ağırlık olmadan işlemi gerçekleştirebilmeniz için geri sayım başlatmanıza olanak sağlayacaktır.</p> <p>Bilinen bir ağırlığı gösteren parametre. ① Ağırlığı görüntülemek için, asansör kabininin içine maksimum yük kapasitesinin %60'ı kadar bilinen bir ağırlığın yerleştirilmesi tavsiye edilir. Daha sonra bu ağırlığın değerini belirtin ve onaylayın.</p> <p>Sensör hassasiyeti. (Seçenek-B Son Kalibrasyon) Yük hücreleri tak çalıştır (fabrika ayarlı) ise "Yük" parametresinde bilinen bir ağırlık belirtilmeden kalibrasyon yapılması mümkün olacaktır. Bu tür hücreler, etiketinde veya bazı ekli belge türlerinde belirtilen ve bu parametreye girilmesi gereken Hücre değerine sahip olacaktır. Ekipmana bir dizi hücre bağlanması durumunda, tüm hücreleri toplayıp toplamı girmeniz gerekir. Yalnızca sensörler kabloları veya asansör kayışlarına monte edilmişse ve süspansiyon 1:1'den farklıysa, toplamı askı tipi x2 (2:1), x3 (3:1) vb. ile çarpmanız gerekir. Örnek: Asansör kablolarına monte edilmiş Cell=500 değerindeki 3 yük hücrelerini 2:1 süspansiyonla bağlarsak, işlem şöyle olacaktır: $(500+500+500) \times 2 = 3000$ Sıfır ve "Yük" ile kalibrasyon yapılması durumunda bu değer otomatik olarak hesaplanır ve kalibrasyon verilerinin üzerine yazılmaması için bu değerin değiştirilmemesi önerilir.</p>

4.4 Alarm alt menüsü

Bu alt menüde alarmları ayarlayabilirsiniz. Alarma bir değer uygulandığında bu değer aşıldığında alarm devreye girecek ve rölenin durumu değişecektir. Her rölenin durumu ayrı ayrı açık veya kapalı olarak yapılandırılabilir.


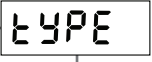



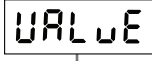

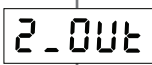

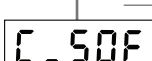

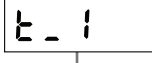

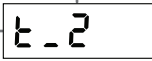
Seçenekler alt menüsü	Tanım
	TAM ŞARJ alarmı. Alarm seviyesini gösteren parametre. Alarma bir değer uygularsak onu etkinleştiririz. Yük değeri aşıldığında alarm devreye girer ve röle durumunu değiştirir. Alarm aktif olduğunda alarm LED'i yanar. Ayarlanan değer "00000" ise alarm ve röle devre dışı kalacaktır.
	Rölenin durumunu gösteren parametre. Bu parametre, alarm devre dışı bırakıldığında ilgili röle durumunu yapılandırmanıza olanak sağlar. <input type="checkbox"/> _0PE_n Normalde açık (varsayılan olarak ayarlanmıştır). <input type="checkbox"/> _CL05 Normalde kapalı.
	AŞIRI YÜK alarmı. Alarm seviyesini gösteren parametre. Bu parametre TAM YÜK alarmıyla aynıdır ancak AŞIRI YÜK alarmına uygulanır.
	Rölenin durumunu gösteren parametre. Bu parametre TAM YÜK alarmıyla aynıdır ancak AŞIRI YÜK alarmına uygulanır.
	BOŞ KABİN alarmı. Alarmın seviyesini gösteren parametre. Alarma bir değer uyguladığımızda ölçülen ağırlık bu değerin altında olduğunda alarm devreye girecektir.



4.5 Denge Zinciri telafisi alt menüsü

Bu alt menüde yazılım zincir dengelemesini etkinleştirebilir veya devre dışı bırakabilirsiniz. Bu işlev, asansör zincir dengelemesinin kabin üzerinde oluşturduğu ağırlık boşluğunun dengelenmesine olanak tanır.

Bu telafi fonksiyonunu kullanmak için kontrol ünitesinin HOLD sinyaline bağlanması gerekir (bölüm 2.1). Kompanzasyon yapılandırıldıktan sonra, kapılar kapatıldığında oluşan HOLD sinyalinin etkinleştirilmesinden sonra, kontrol ünitesi asansör hareket ettikten sonraki ağırlığı hesaplar.

❗ Asansör çalışmaya başlayıp HOLD sinyali açıldığında gösterge değişmeyecek, göstergeye bağlı olan analog çıkış da koşu bitene kadar HOLD sinyali devre dışı kalacaktır.

Alt Menü Seçenekleri	Tanım
 → 	Denge Zincir telafisi tipini seçme parametresi. Bu parametre içerisinde şunları seçebilirsiniz:  Yazılım yoluyla tazminat.  Denge Zincir telafisi yok.
 → 	Zincir telafisinin maksimum değeri. (Donanım ve yazılım için). 0 ... 600 arasında telafi edilecek maksimum değeri seçin.
 → 	OTOMATİK SIFIR saniye (Zaman). Saniyeler, ağırlık ± 20 kg değişmediğinde kontrol ünitesinin kendisini SIFIR yapacak şekilde programlanmıştır.
 → 	Yazılım tahminiyle zincirin telafi edilen değeri. (Sadece oku) Donanım HOLD girişi aktif olduğunda ve ağırlık en azından bu süre boyunca sabit kaldığında üniteye Otomatik Sıfırlama yapmak için gereken saniyeler.
 → 	HOLD sinyali etkinleştirilmeden önce ağırlığı ölçmek için önceki sefer. Bu parametre saniyenin onda biri kadar bir sürede ölçülür ve kapıları kapatmadan önce ağırlığın sabit bir şekilde ölçülmesini sağlar.
 → 	HOLD sinyali bırakıldığında ağırlığın güncellenmesi için gecikme süresi. Bu parametre saniyenin onda biri olarak işaretlenir ve kapılar açıldıktan sonra sabit bir ağırlık ölçüsünün güncellenmesine yarar.

❗ RCU cihazları, bir telafi türü  seçildikten ve maksimum bir telafi değeri  ayarlandıktan sonra etkinleştirilen, AUTO-ZERO adı verilen bir işlevi entegre eder.
Bu fonksiyon, maksimum telafi değeri olarak işaretin altında görünebilecek olası küçük hatayı otomatik olarak ortadan kaldırmak için tasarlanmıştır. Ekipman belirli bir süre boyunca 20 kg'dan fazla ağırlık değişikliği tespit etmediğinde AUTO-ZERO işlevi uygulanacaktır.

⚠ Maksimum telafi değeri "00000" olarak ayarlanırsa OTOMATİK SIFIR fonksiyonunu devre dışı bırakacaktır.

4.6 CanOpen alt menüsü



RCU modellerinden bazıları CanOpen'ı entegre eder. Bu alt menüde ekipmanın iletim hızı gibi yapılandırılabilir bazı önemli parametreleri bulacaksınız.

Dinacell Electronica S.I: CiA (Can In Automation) üyesidir. Satıcı Kimliği 00000361

Bus bağlantısı Cia-417 CAN yüksek standart hızı (ISO99-2) ile kullanılabilir.

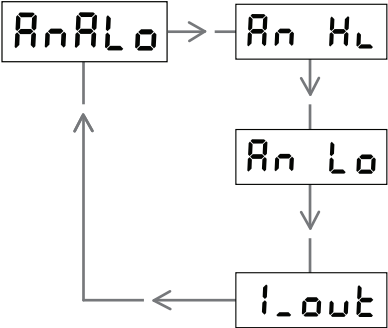


Yük Tartım ünitesi kurulum sonunda ayarlanmışsa Can High ve Can Low hatları arasındaki konnektöre 120Ohm direnç yerleştirilmelidir.

Alt Menü Seçenekleri	Tanım
Can → node	CanOpen cihaz düğümü tanımlaması. (Sadece oku)
bAud	Cihazın Baud Hızı. Bu parametrede cihazımızdaki iletim hızını seçebiliyoruz. Cihazın iletim hızları 417 tarafından desteklenen 125 veya 250kb'dir.
dEEEc	Ağırlık değişimi tespiti. Kabindeki ağırlık değişimini tespit edip gönderecek ünitelere ihtiyaç var. Ağırlık değişimi aşıldığında PDO mesajı gönderiliyor. Seçilebilir birimler 1,2,3,5,10,20,25,50,100,250'dir.
ContA	Asansör kapılarının kontak kontrolü. HOLD sinyalinin olmaması durumunda, otobüsteki bilgilerden asansör kapılarının hareketini tespit etmek mümkündür. _No Kurulum HOLD sinyalini entegre ediyorsa. _NoUE Kurulumda bir HOLD sinyali bulunmuyorsa kontrol cihazının hareket sinyalini okumak için bu seçeneği seçin. (Önerilen değer) _SEAt Kurulumda bir HOLD sinyali bulunmuyorsa denetleyicinin durumunu okumak için bu seçeneği seçin. _Cont Kurulumda bir HOLD sinyali bulunmuyorsa, asansör kapısı kontrol cihazının bilgilerini okumak için bu seçeneği seçin.
UEr	CanOpen sürümü. (Sadece oku) Mevcut sürüm 2.0

4.7 Analog çıkış alt menüsü

Bu alt menü ihtiyacınız olan analog çıkış tipini seçmenizi sağlar.

Alt Menü Seçenekleri	Tanım
	<p>Analog çıkış için maksimum yük. Bu parametrede, 5V, 10V veya 20mA için seçilen birimlerdeki (bölüm 4.3) maksimum yük değerini belirtmelisiniz.</p> <p>Analog çıkış için minimum yük. Bu parametrede, 0V, 0mA veya 4mA için seçilen birimlerdeki (bölüm 4.3) minimum yük değerini belirtmelisiniz.</p> <p>Akım çıkışı türü. Bu parametre ile çıkış 4-20 veya 0-20mA olarak ayarlanır.</p>

- Gerilimli Örnek (0-5V/0-10V): Minimum yüke sahip bir konfigürasyon için 0kg (boş asansör kabini) ve maksimum 100kg (dolmuş asansör kabini) kapasitesi.

Yapılandırma A	
$R_n H_L = 100\text{kg}$	$100\text{kg} = 5/10\text{V}$
$R_n L_o = 0\text{kg}$	$0\text{kg} = 0\text{V}$

Yapılandırma B	
$R_n H_L = 0\text{kg}$	$0\text{kg} = 5/10\text{V}$
$R_n L_o = 100\text{kg}$	$100\text{kg} = 0\text{V}$

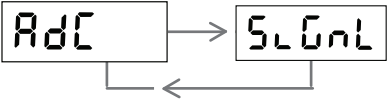
- Güç (0-20mA / 4-20mA) ile Örnek: Minimum yüke sahip bir konfigürasyon için 0kg (boş asansör kabini) ve maksimum 100kg (dolmuş asansör kabini) kapasitesi.

Yapılandırma A	
$R_n H_L = 100\text{kg}$	$100\text{kg} = 20\text{mA}$
$R_n L_o = 0\text{kg}$	$0\text{kg} = 0/4\text{mA}$

Yapılandırma B	
$R_n H_L = 0\text{kg}$	$0\text{kg} = 20\text{mA}$
$R_n L_o = 100\text{kg}$	$100\text{kg} = 0/4\text{mA}$

4.8 ADC Alt Menüsü

Bu alt menüde her sensörün mV/V sinyalini gözlemleyebilirsiniz. Bu alt menü, sensörler arasındaki değerleri karşılaştırmak ve herhangi bir hücrenin hasar görüp görmediğini görmek için kullanışlıdır.

Alt menü seçenekleri	Tanım
	mV/V cinsinden sensör sinyali. (Sadece oku).

NG teknolojisi

5.1 Ne gibi avantajları var?

NG teknolojisiyle tasarlanan Dinacell ekipmanı, temel olarak telefonlarla, tabletlerle veya bilgisayarlarla olası bağlantılarıyla karakterize edilir. Bunlar aracılığıyla tüm parametrelerin gerçek zamanlı olarak okunmasına, kurulumun test edilmesine ve klavyeye erişmeye gerek kalmadan ünitenin kalibre edilmesine olanak tanır. Ayrıca , PDF formatında rapor almanızı sağlayacaktır. Tesisleri iyi kontrol altında tutmak için bu raporlar e-posta yoluyla gönderilebilir. Öte yandan bu raporların tüm bilgilerini cep telefonuna, tablete veya herkesin bilgisayarına kaydedebilirsiniz. İstedığınız olanaklar.

Vurgulanması gereken bir diğer özellik, ürün yazılımı güncellemesi olasılığıdır. Dinacell'in ürün yazılımında işlevsellik eklemek veya iyileştirmek için olası gelişmeler olması durumunda, NG ekipmanınızı çevik bir şekilde güncellemeniz mümkün olacaktır.

5.2 Mobil cihazdan, tableten veya bilgisayardan yapılandırma

Ekipmanın NG teknolojisine sahip bir mobil cihaz, tablet veya bilgisayar aracılığıyla kalibre edilmesi süreci, konfigürasyon sürelerini hızlandırır ve azaltır.

Ekipmanı kalibre ederken izlenecek adımlar ve prosedürler aynıdır (Bölüm 7), ancak çok daha hızlı ve sezgiseldir. Bu avantajlardan yararlanabilmek için NG teknolojisine sahip ekipmanınıza Dinacell uygulamasını bağlayıp indirmeniz gerekecektir.

❗ NG bağlantısı ve uygulaması hakkında daha fazla bilgi için ilgili kılavuza bakın.

5.3 Firmware güncellemesi

Herhangi bir NG cihazının donanım yazılımı, NG bağlantısı ve güncellemeyi içeren bir USB bellek kullanılarak güncellenebilir.

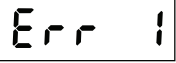
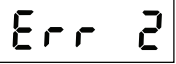

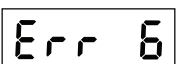

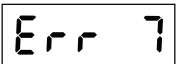
Firmware güncellemesini otomatik olarak yüklemek için aşağıdaki adımları izleyin:

- (1) Yeni aygıt yazılımını (file.CYP) bir USB belleğe kopyalayın.
- (2) Güncellenenin bulunduğu USB belleği bir USB'den mini USB'ye adaptör hortumuna takın.
- (3) RCU ekipmanının gücünü kapatın.
- (4) (M) tuşunu basılı tutarak ekipmanın gücünü yeniden bağlayın.
- (5) Mini USB hortumunu NG konektörüne takın.
- (6) Ünitenin sıfırlanmasını bekleyin. İşlem bir dakika kadar sürebilir.
- (7) Güncelleme tamamlandığında cihaz otomatik olarak başlayacaktır.

Hatalar

6.1 Hata Kodları

Cihaz, tabloda listelenen hata kodlarını göstererek hataları tespit edebilir:

Hata	Tanım	Aksiyon
	Yanlış bağlantı. Sensör arızalı veya kablo hasarlı.	Kabloyu ve bağlantıları kontrol edin.
	Negatif sinyal taşması. Sensör ters yönde çalışıyor veya yanlış bağlanmış.	Kurulum sensörünü kontrol edin.
	Pozitif taşma. Sensör, nominal değerden daha büyük bir yük ile desteklenir.	<ul style="list-style-type: none"> - Yük hücresi hasar görmüş olabilir. - Yük hücresini daha yüksek bir nominal değerle değiştirin.
	Bellek veri kaybı.  Bu hata ortaya çıktığında röleler AÇIK duruma geçer.	Cihazı sıfırlayın. Ekipmanı arızaya göre değerlerle yeniden başlatın. (Bölüm 4.2)
	Çok düşük duyarlılığa sahip yük hücresi. Ünite düzgün şekilde ayarlanmamış veya yük hücresinin nominal değeri düşük.	<ul style="list-style-type: none"> - Sıfırı ayarlayın ve tekrar yükleyin. - Yük hücresini daha düşük nominal yüke sahip başka bir yük hücresiyle değiştirin.



Önemli: Bir hata ortaya çıktığında tüm alarmlar ETKİNLEŞTİRİLECEK ve röle durum alarımını değiştirecektir. HATA 6 ile tüm röle AÇIK olacaktır.

RCU'nun kurulumu için hızlı kılavuz

- ⚠ Bazı modeller tüm menüleri veya işlevleri entegre etmeyebilir; bkz. bölüm 1.2.
- ℹ Sensörleri iş yerinize kurmadan önce bu kılavuzdaki tüm noktaları okumanız tavsiye edilir.
- ℹ Ekipman düğmelerinin kullanımı bölüm 3.2'de gösterilmiştir.

7.1 Ekipman kurulumu

- ℹ Bağlantılar RCU modeline bağlı olarak değişiklik gösterebilir (bölüm 2.1).

7.1.1 Ekipmanı kurulum yerine sabitleyin.

7.1.2 Sensörü ekipmana bağlayın. Birden fazla sensörün bağlanması durumunda USB çıkışlı bir ARAYÜZ kullanabilirsiniz.

7.1.3 Tutma sinyalini polaritesini dikkate alarak bağlayın.

7.1.4 Alarm röleli modellerde bağlantıları yapın.

7.1.5 "CAN"lı modeller için bağlantıları yapın.

7.1.6 "Analog Çıkışlı" modeller için bağlantıları yapın.

7.1.7 Gücü bağlayın.

7.2 Ekipman kalibrasyonu

CALLB

7.2.1 **Zero** Sıfırı gösterme işlemini yapın, bu işlemi kabul ettiğinizde asansörden çıkmanızı sağlayacak bir geri sayım başlayacaktır. (Bu işlem asansör boşken yapılmalıdır).

7.2.2 **Load** Seçenek-A

Bilinen bir ağırlığı gösteren parametre. Bunu yapmak için, asansör kabinine maksimum kapasitesinin en az %60'ı oranında bilinen bir ağırlık vermeli ve bu ağırlığı ekipman üzerinde belirtmelisiniz.

7.2.2 **Cell** Seçenek-B

- ⚠ Bu işlem yalnızca etiketinde veya ekteki bir belgede hücre değeri belirtilen Tak ve Çalıştır sensörler (fabrika ayarlı) için geçerlidir.

Ekipmana bağlı tüm hücrelerin hücre değerlerinin toplamını girin.

- ℹ Yalnızca kabloları veya asansör bantlarına monte edilen ve süspansiyonun 1:1'den farklı olduğu sensörler için, toplamı askı tipi x2 (2:1), x3 (3:1) vb. ile çarpmanız gerekir.

7.3 Ekipman konfigürasyonu

7.3.1 **Alarm** Bir sonraki adım, rölenin durumunu işaretleyerek ve tam yük, aşırı yük ve boş veya yardımcı alarmlar için bir ağırlık seviyesi ayarlayarak alarmları yapılandırmaktır. Alarm türleri ve bunların nasıl yapılandırılacağı hakkında daha fazla bilgiye ihtiyacınız varsa, bu (bölüm 4.4)'te belirtilmiştir.

7.3.2 **Chain** Varsayılan olarak yazılım zinciri dengelemesi etkinleştirilmiştir. Zincir telafisini değiştirmeniz gerekmesi durumunda veya daha fazla bilgi için (bölüm 4.5).

7.3.3 **Can** Yalnızca CanOpen parametrelerini yapılandırmanız gerektiğinde (bölüm 4.6).

7.3.4 **Analog** Yalnızca analog çıkışları yapılandırmanız gerektiğinde (bölüm 4.7).

Dinacell Electrónica S.L.

Pol. Ind. Santa Ana C/ El Torno N°8
CP 28522 Rivas Vaciamadrid, Madrid, ESPAÑA
Tel. (+34) 913 001 435 Fax. (+34) 913 001 645
dinacell@dinacell.com
www.dinacell.com